PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-169073

(43)Date of publication of application: 14.06.2002

(51)Int.CI. G02B 7/04 G02B 7/10 G03B 9/02 G03B 9/06 H02K 7/06 H02K 33/18

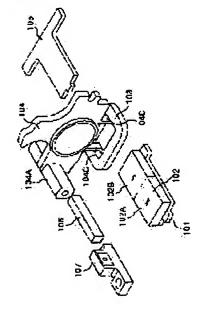
(21)Application number: 2000-370051 (71)Applicant: CANON INC

(22)Date of filing: 05.12.2000 (72)Inventor: UMETSU TAKUYA

(54) ELECTROMAGNETIC DRIVE UNIT AND LENS BARREL USING THE SAME

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a small electromagnetic drive unit in which miniaturization can be realized by eliminating a useless space and sufficient driving force is obtained by improving magnetic efficiency. SOLUTION: The lens barrel using the electromagnetic drive unit is provided with a coil 103 which is guided and supported inside the lens barrel so that the coil can be moved in the optical axis direction, and is wound in parallel to the optical axis direction, and a body to be driven 104 which has a first yoke 101 and a second yoke 105 disposed oppositely so as to clamp the coil 103. A body to be driven 104 has a bifurcate hook-shaped arm part 104C to hold the coil 103 so as to hold the coil 103 from the inner side. The first voke 101 or the second voke 105 is inserted inside and held by the coil 103 held by the arm part 104C to place the coil 103 in a magnetic field.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開發号 特開2002-169073 (P2002-169073A)

(43)公開日 平成14年6月14日(2002.6.14)

| (51) Int.CL7 | | 識別記号 | | FI | | | | ラーマニード(参考) | | |
|--------------|------|------|------|--------|-------|----|----------|------------|-----------|--|
| G 0 2 B | 7/04 | • | | G02B | 7/10 | | 7 | 7 | 2H044 | |
| | 7/10 | | | | | | <u> </u> | T | 2H080 | |
| | | | · | G03B | 9/02 | | C | 2 | 5 H 6 O 7 | |
| G03B | 9/02 | | | | 9/06 | | | | 5 H 6 3 3 | |
| | 9/06 | | | H02K | 7/06 | | A | ¥ | | |
| | | | 象商登審 | 未韵求 前均 | と頃の数5 | OL | (全 7] | () | 最終更に続く | |
| | | | | 1 | | | - | | | |

(21)出願番号

特庫2000-370051(P2000-370051)

(22)出題日 平成12年12月5日(2000.12.5) (71) 出願人 000001007

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72) 発明者 梅津 琢冶

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(74)代理人 100087541

弁理士 岸田 正行 (外2名)

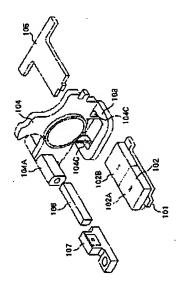
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 電磁駆動装置及び電磁駆動装置を用いたレンズ競筒

(57)【要約】

【課題】 無駄なスペースをなくして小型化が図れ、磁 気効率を上げて小型で十分な駆動力が得られる電磁駆動 装置を提供する。

【解決手段】 光軸方向に移動可能となるように鏡筒内 部に案内支持され、光輪方向に対して平行に巻回された コイル103と、コイル103を挟持させるように対向 配置した第1ヨーク101と第2ヨーク105とを有す る接駆動体104を備え、接駆動体104には、前記コ イル103を内側から抱くように保持させる2股フック 状のアーム部1040を有し、第1ヨーク103または 第2ヨーク105はそのアーム部1040に保持された コイル103の内側を挿道保持させて前記コイル103 を磁界内に位置させる。



(2)

特闘2002-169073

【特許請求の範囲】

【請求項1】 光軸方向に移動可能に鏡筒内部に案内支 待された被駆動体と、光軸方向に対して平行に巻回され た前記被駆動体に取り付けられたコイルと、前記コイル を挟持するように対向配置した第1ヨーク及び第2ヨー クと、前記第13mクまたは前記第23mクのいずれか に設けられたマグネットとを備えた電磁駆動装置であっ

前記核駆動体は、前記コイルを内側から抱くように保持 する一対のアーム部を有し、前記第1ヨークまたは前記 16 ぴマグネットを有する電磁駆動方式のアクチュエータ、 第2 ヨークは前記一対のアーム部に保持されたコイルの 内側を挿通して前記コイルを前記磁界内に位置させたこ とを特徴とする電磁駆動装置。

【請求項2】 前記被駆動体に設けられ、前記接駆動体 の移動方向に沿って磁極が交互に異なるように着磁され た位置検出用マグネットと、前記位置検出用マグネット が移動する範囲に対向して被固定部村に固定されている 磁気の変化に応じて抵抗値が変化する磁気抵抗効果素子 を有することを特徴とする請求項1に記載の電磁駆動装

【請求項3】 核写体側から順に固定の凸、可動の凹、 固定の凸、可動の凸の4つのレンズ群から構成され、 第1のレンズ群と第1ヨークと第2ヨークとの間に磁界 を形成するマグネットとを固定し、光軸と平行に延びる 支持軸を有した鏡筒と、

第2のレンズ群と前記第2のレンズ群を固定し、適宜な 位置に軸受け部を有し、光軸方向に移動可能とされ、第 1の移動枠と前記第1の移動枠を駆動するようリードス クリューと連結されたステップモータと、

風車で2枚の羽根を可動させる絞りユニットと、 第3のレンズ群を固定する第2のレンズ枠と、

適宜な位置に設けられた軸受部と、

前記光軸に対して平行に巻回されたコイルと第4のレン ズ群を固定した可動部材とを備えた電磁駆動装置。

を少なくとも有するレンズ鏡筒であって、

前記軸受部を支持軸に支持させて前記可動部材を鏡筒に 顔動自在に支持したことを特徴とする電磁駆動装置を用 いたレンズ鏡窩。

【請求項4】 請求項3において、前記絞りユニットは ガルバノメーターと連結された風車で2枚の羽根を可動 46 させる事を特徴とするレンス鏡筒。

【請求項5】 請求項3において、前記絞りユニットは ステッピングモーターと連結された原車で2枚の羽根を 可助させる事を特徴とするレンズ鏡筒。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の信する技術分野】本発明は 新規な高磁駆動装 置及び電磁駆動装置を用いたレンズ駆動機構に係り、特 にビデオカメラ等に搭載されているレンズ鏡筒内のフォ ーカシング用の可動レンズやズーミング用の可動レンズ 50 s.sの先端部は上記枠体1よりも外側に突出するよう

を駆動するレンス駆動機構として用いることが可能な電 磁駆動装置及び電磁駆動装置を用いたレンズ鏡筒を提供 しようとするものである。

[0002]

【従来の技術】一般に、オートフォーカス機能や電動ズ ーム機能を備えたビデオカメラ等のレンズ鏡筒には、フ ォーカシング用の可動レンズやズーミング用の可動レン ズをその光輪方向に移動させるための駆動手段が設けら れている。この種の駆動手段としては、例えばコイル及 即ち電磁駆動装置が比較的多く用いられている。

【0003】図7万至図9は特関平7-239437号 公報に関示されたフォーカスレンズを駆動するための電 磁駆動装置aの一例を示すものである。

【①①①4】電磁駆動装置aは、角筒状の外径b内に配 設された固定部村cと、該固定部村cに対して非接触な 状態でかつ上記外筐りに対して輪方向に褶動自在に支持 された可動部材はとから成り、上記外費りにはその内部 において互いに対向する角部に外位もの中心軸に対して 26 平行に延びる2本の支持軸e、eが固着されている。

【0005】固定部材では磁性体から成るヨーク枠体で と該ヨーク枠体!に固着されたマグネットは、g.とか **ら構成されている。**

【0006】ヨーク枠体!は外筐りよりも小さい角筒状 の内側ヨークルと該内側ヨークトの一端縁から外方に突 設されたフランジ状の連結板」と該連結板」の4つの外 側端縁から内側ヨークhと同じ側に突出された外側ヨー ク」、jとが一体に形成されて成り、上記マグネット g.gは外側ヨークj、」の内側ヨークトに対向する側 30 の面に固着され、これにより、マグネットは、gと内側 ヨークh との間に磁界 kが形成される。

【0007】可動部材αは、正面形状が曙矩形で中央部 に比較的大きな円形孔が形成された金属製の枠体」と該 枠体1の円形孔の圓縁から前方に突設された円筒状のレ ンズホルダ面と該レンズホルダ面に支持されたフォーカ スレンズnと上記枠体!の外国縁部から後方に突設され た角筒状のコイルボビンo等から成る。

【0008】コイルボビンoはその饋断面形状の大きさ が上記内側ヨークトの満断面形状の大きさより稍大きく - かつ4つのマグネットg.gの内側先端縁を結んで形づ くられる矩形の大きさよりも稍小さく形成されている。 【0009】また、コイルボビンのはその後部の外国面 には軸回り方向に延びる巻回港が形成されたポピン部p と該ポピン部pと上記枠体1とを連結するため連結部4 とから成り、ポピン部々にはその韓回り方向にコイルド が参回されている。

【0010】s.s(図では一方のみ示す)は上記レン ズホルダmの側面から古斜め上方及び左斜め下方に放射 方向に向かって突設された核支持片であり、該核支持片

特闘2002-169073

4

に位置されており、その枠体!よりも外側に突出した部分であって上記支持軸e eに対応する箇所には軸受部し、もが形成されている。

【0011】しかし、可動部材ははその彼支持片 s、s に形成された軸受部 t、 t が外筐 b の支持軸 e. e に外 吹されて外筐 b に対して光軸方向に摺動自在に支持されると共に、そのコイルボビン o 及びコイルドが内側ヨーク h とマグネット g、g との間、即ち、磁界 k 内に位置される。

【10012】そして、コイルドに駆動電流を供給すると、その駆動電流の方向に応じた方向の駆動力が発生し、これにより可動部材はは光輪方向に移動することになる。

[0013]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、以上のような従来の構成による電磁駆動装置は被駆動体を取り 聞むように、コイル、マグネット、ヨークが配置されており、レンズユニットとして大型化してしまうという問題があった。

【10014】それを解決するためには、被駆動体のある一部分にコイルを保持させる構成が考えられているが、コイルの巻回方向がレンズ移動方向と垂直なため、コイルにおいて実際にマグネットからの磁界の影響を受け、推力を発生する部分は限られてしまい。体論効率が悪くなり、しかも磁気効率向上の妨げともなっていた。

【10015】本発明の目的は、ビデオカメラ等に絡載されているレンズ鏡筒内のフォーカシング用の可動レンズを水ーミング用の可動レンズを駆動する駆動機構に用いるのに好適であって、スペース的な無駄をなくして小型化を図ると共に、磁気効率を上げて小型でありながら十 30分な駆動力を得ることができる新規な電磁駆動装置及び電磁駆動装置を用いたレンス駆動機構を提供しようとするものである。

[0016]

【課題を解決するための手段】第1の発明は、光軸方向に移動可能に鏡筒内部に案内支持された被駆動体と、光軸方向に対して平行に巻回された前記被駆動体に取り付けられたコイルと、前記コイルを挟持するように対向配置した第1ヨーク及び第2ヨークと、前記第1ヨークまたは前記第2ヨークのいずれかに設けられたマグネットとを備えた電磁駆動接置であって、前記被駆動体は、前記コイルを内側から抱くように保持する一対のアーム部を有し、前記第1ヨークまたは前記第2ヨークは前記一対のアーム部に保持されたコイルの内側を挿通して前記 コイルを前記磁界内に位置させたことを特徴とする。

【0017】第2の発明は、上記第1の発明で、前記被駆動体に設けられ、前記接駆動体の移動方向に沿って磁極が交互に異なるように着磁された位置検出用マグネットと、前記位置検出用マグネットが移動する範囲に対向して傾倒定部材に固定されている路気の変化に応じて抵

抗値が変化する磁気抵抗効果素子を有することを特徴と する。

【①①18】第3の発明は、被写体側から順に固定の 凸、可動の凹、固定の凸、可動の凸の4つのレンズ群か ら構成され、第1のレンズ群と第1ヨークと第2ヨーク との間に磁界を形成するマグネットとを固定し、光軸と 平行に延びる支持軸を有した鏡筒と、第2のレンス群と 前記第2のレンズ群を固定し、適宜な位置に軸受け部を 有し、光輪方向に移動可能とされ、第1の移動枠と前記 16 第1の移動枠を駆動するようリードスクリューと迫結さ れたステップモータと、原車で2枚の羽根を可動させる 絞りユニットと、第3のレンズ群を固定する第2のレン ズ枠と、適宜な位置に設けられた軸受部と、前記光軸に 対して平行に巻回されたコイルと第4のレンズ群を固定 した可動部材とを備えた電磁駆動装置。を少なくとも有 するレンズ鏡筒であって、前記軸受部を支持軸に支持さ せて前記可動部村を鏡筒に摺動自在に支持したことを特 徴とする。

題があった。 【① ① 1 9 】第4の発明は、上記第3の発明において、 【① ① 1 4 】それを解決するためには、被駆動体のある 20 前記絞りユニットはガルバノメーターと連絡された風草 一部分にコイルを保持させる構成が考えられているが、 で2枚の羽根を可動させる事を特徴とする。

> 【① ① 2 ① 】第5の発明は、上記第3の発明において、 前記絞りユニットはステッピングモーターと連結された 風車で2枚の羽根を可動させる亭を特徴とする。

> 【0021】上記した第1の発明によれば、コイル、ヨーク、マグネットの占める部分を小さくでき、さらに、コイルの体質効率を向上させる率ができる。

【0022】上記した第2の発明によれば、被駆動体の 位置を正確に検出する事ができる。

【0023】上記した第3. 第4、第5の発明によれ は、レンズ鉄筒を小型化できる。

[0024]

【発明の実施の形態】 (第1の実施の形態) 本実能の形態はビデオカメラ等のレンス疑問内に搭載されているインナーフォーカスユニットのフォーカスレンズの電遊駆動装置に適用したものである。

【0025】図1、図2は本実施の形態における電磁駆動装置の分解斜視図と正面図を示したものである。

【0026】核駆動体104は一側にスリーブ部104 46 Aを有し、スリーブ部104Aに貢輝されたバー109 によって光軸方向にガタ付くことなく案内され、スリー プ部104Aと反対側の凹部に貢揮されたバー108に よって回り止めされて光軸が定まるものとしている。

【0027】被駆動体104は下側に2股フック状のアーム部104Cを有し、アーム部104Cによって矩形 環状の可動コイル103を内側から抱くようにして保持している。

【0028】可勢コイル103は光軸方向に移動可能とされ、光軸方向に平行に参回されている。

して被固定部村に固定されている磁気の変化に応じて抵 50 【0029】101は第1ヨーク、105は第2ヨーク

であり、第2ヨーク105は、被駆動体104と可動コ イル103の間隙を貫通している。

【0030】102は互いに逆方向に着磁された領域1 02Aと領域102Bとが隣接配置してなる平板状のマ グネットである。

【0031】上記の構成において、第2ヨーク105と マグネット102との間隙を通る磁束を満切って、可動 コイル103に電流が流れると可動コイル103自体に は光軸方向に沿って移動する駆動力が発生し、この駆動 力により被駆動体104が一体的に移動される。

【0032】複駆動体104の位置は、位置検出用マグ ネット106 (以下、「MRマグネット」といろ) と磁 気趣抗効果素子107(以下、「MRセンサ」という) により検出される。

【0033】MRマグネット106は飯駆動体104の スリーブ部104A側に形成されたコ字枠型の軸受ブロ ック104Bに取着されており、所定の間隔をもって交 互に着遊されている。

【0034】MRセンサ107は前記MRマグネット1 () 6 が移動する衛圍に対向する不図示の鏡筒の内層面に 20 取着されている。

【0035】MRマグネット106はその長手方向に沿 って破極が交互に異なるように着遊され、被駆動体10 4の移動に伴なってMRマグネット106が移動する と、MRセンサ107に及ぶ磁束密度が変化してMRセ ンサ107の示す抵抗値が変化するので、この変化をカ ウントすることにより被駆動体104の現在の位置を検 出することができる。

【0036】尚、このような位置検出手段は、例えば、 手段でも良い。

【10037】 (第2の実施の形態) 図3、図4は本発明 の第2の実施の形態におけるズームレンユニットの構成 を示す図であり、それぞれ、斜視図、断面図を示してい る.

【①038】同図において、L1は前玉となる固定の第 1レンズ群、し2はバリエーターレンズ群、し3は固定 のアフォーカルレンズ群、1.4 はフォーカシングレンズ 群を示す。

【0039】第2レンズ群の駆動機構は、レンズ保持枠 45 302、ステップモータ本体部306、フォトインタラ プタ307、軸ビス308、めねじラック309からな り、レンズ保持枠302は第2レンズ群し1を保持す る.

【0040】レンズ保持枠302は光軸を挟んで片側に スリーブ部302Aを有し、スリーブ部302Aに貢樟 されたバー304によって光軸方向にガタ付くことなく 案内され、スリーブ部302Aと反対側の孔部に重撞さ れたバー305によって回り止めされて光輪が定まるも のとしている。

【0041】306はステップモータ本体部、306A はおねじを設けたステップを一タの出力軸であり、その 出力軸306Aはめねじラック309とかみ合っても り、そのめねじラック309は軸ビス308によってレ ンズ保持枠302に固定されている。そのため、第2レ ンズ群のレンズ保持枠302はめねじラック309を介 して出力軸により光軸方向に可動となる。

【0042】また、このレンズ保持掉302の位置はフ ォトインタラブタ307によって、0点が決定された 10 後、ステッピングモーター本体部306に入力するパル ス信号によって制御する。ただし、この第2レンズ群の 駆動機構については、本発明の実施においてステッピン グモーターが不可欠な要素とは限らず、例えばマグネッ トとコイルを用いたリニアアクチュエーターを用いても £41.

【0043】絞りユニットは、図3に示すように、駆動 手段付の支持部付314と押え部材310との間に、羽 根311,312と風車313を配置したもので、風車 313には2つの長穴のカム海部が設けられ、その2つ のカム海部は2枚の構成からなる羽根311、312の 凸部であるピンと嵌合して羽根311.312を回動可 能にさせ、その羽根311.312の回転中心は、羽根 311、312の支軸ピンが嵌合する押え部材310の 嵌合孔部で定められる。

【①①4.4】315は第3レンズ群のレンズ保持枠であ り、第3レンズ群は固定であるので、鏡筒301に対し て固定させている。

【0045】第4レンズ群のレンズ保持枠319は一側 にスリーブ部319Aを有し、スリーブ部319Aに貢 顔斜マグネットとホール素子とから成る既知の位置検出 30 挿されたバー304によって光輪方向にガタ付くことな く案内され、スリーブ部319Aと反対側の凹部に貢捧 されたバー305によって回り止めされて光輪が定まる ものとしている。

> 【 () () 4.6 】レンズ保持枠319は下側に2股フック状 のアーム部3190を有し、アーム部3190によって 矩形環状の可動コイル318を内側から抱くようにして 保持している。

> 【①①47】可勁コイル318は光軸方向に移勁可能と され、光輪方向に平行に参回されている。

【0048】320、316はヨークであり、ヨーク3 20は、レンズ保持枠319と可動コイル318の隙間 を貫通している。

【①①49】317は互いに逆方向に着避された領域3 17Aと領域317Bとが隣接配置されている平板状の マグネットである。

【0050】上記の模成において、ヨーク320とマグ ネット317の間隙の磁束を構切って可動コイル318 に電流が流れると、可動コイル318自体は光軸方向に 沿って移動する能力を得る。

56 【1)()51】移動するレンズ保持枠319の位置は、位

(5)

特闘2002-169073

置負出用マグネット321とMR素子322により検出 し、所望の位置をとるように、可動コイル318を駆動 制御する。

【0052】上記すべてのレンズ群及び絞りユニット は、鏡筒301と鏡筒カバー323によって覆われ、固 定の第1レンズ群は301A部分に固定されている。

【①①53】レンズ鏡筒を図のような構成にすることに よって、鏡筒301に遮光線301Bを穿設することが 可能で、かつレンズユニットを小型化できるという特徴 を有する。

【0054】絞りユニットは駆動モーターとしてガルバ ノメーターを用いる構成とステップモータを用いる構成 の2種類が考えられるので、これらの構成について図5 及び図6により説明する。

【0055】図5において、ガルバノメーター406は 出力軸406Aを有し、との出力軸は原車404の長穴 部404Aと嵌合しており、従って、ガルバノメーター 406の出力軸406Aが回転すると原車404が光軸 周りに回動することとなる。

【0056】原車404には、652つの長穴部404 20 B. 40.4 Cが設けられており、その2つの長穴は2枚 の構成からなる羽根402 403の凸部であるピン4 02A、403Aと嵌合し、羽根402、403を回動 させる。

【0057】その羽根402、403の回転中心はピン 402B、403Bと絞りユニットの抑え部材401で

【①058】図6に示す絞りユニットは、ステップモー タ507を駆動源とする。ステップモータ507は出力 輔507Aを有し、この出力輔507Aに固定された多 30 109…第2バー 段ギア506は原草部品504と嵌合しており、従っ て、ステップモータ507の出力軸507Aが回転する と風車504が光軸回りに回動することとなる。

【0059】との多段ギア506の設定によっては減速 比を変化させることが出来る為、絞りの分解能を高める ことが出来るという特徴を有する。

【0060】原車504には長穴部504A、504B が設けられており、それら2つの長穴は2枚の構成から なる羽根502、503の凸部であるピン502A、5 03Bと嵌合し、羽根502、503を回動させる。 【0061】その羽根502、503の回転中心はピン 502B、503Bと押え部材501の穴部501A、 502日で定められる。

[0062]

【発明の効果】以上説明したように本発明によれば、コ イル、ヨーク、マグネットの占める部分を小さくでき、 しかもコイルの体積効率を向上させる事ができる。ま た。核駆動体の位置を正確に検出する事ができる。絵じ てレンズ鏡筒を小型化できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る第1の実施の形態における電磁駆 動装置をフォーカスレンズの電磁駆動装置に適用した分 解斜視図

【図2】図1の正面図

【図3】本発明に係る第2の実施の形態における電磁駆 動装置をレンズ鏡筒に適用した分解斜視図

【図4】図3の断面図

10 【図5】本発明に係る第2の実施の形態におけるレンズ 鏡筒のアイリスユニットのアクチュエータとしてステッ プモータを適用した場合のアイリスユニット部の分解料

【図6】本発明に係る第2の実施の形態におけるレンズ 鏡筒のアイリスユニットのアクチュエータとしてガルバ ノメーターを適用した場合のアイリスユニット部の分解 斜視図

【図7】従来の電磁駆動装置における分解斜視図

【図8】従来の電磁駆動装置における断面図

【図9】従来の電遊駆動装置における断面図

【符号の説明】

101…第1ヨーク

102…マグネット

103…コイル

104…被駆動体

105…第2ヨーク

106…MRマグネット

107…MRセンサ

108…第1バー

301…疑简

302…レンズ保持枠

304-----

305.....

306…ステップモータ

307…フォトインタラブタ

3 () 8…輔ビス

309…ラック

310…押え部村

45 315…アフォーカルレンズ群保持枠

323…鏡筒カバー

4 () 1 …押え部村

402…羽根1

403…羽根2

4 () 4 …風草

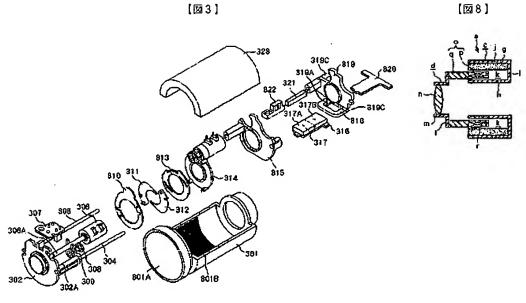
406…ガルバノメーター

506…ギア

50?…ステップモータ

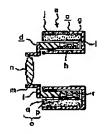
特別2002-169073

_



(7)

[29]



フロントページの続き

(51)Int.Cl.' H 0 2 K 7/06 33/18 識別記号

Fi H02K 33/18 G02B 7/04 テーマコード(参考) B

E D

F ターム(参考) 2H044 BD11 BE02 BE06 BE10 BE18 EF02 EF04 EF10

2H080 AA20 AA38 AA64 AA66 AA69 5H607 AA00 BB10 BB26 DD03 DD19

EE 24

5H633 BB09 GG03 GG05 GG09 GG16 HH02 HH05 HH09 HH10 JA10